

Acronyme projet / dispositif de soutien	Intitulé	Objectif(s)	Référent scientifique	Unité de recherche	Démarrage du projet	Fin de projet	Subvention FEDER contractualisée	Coût total du projet
Valo-Sites / GIP Massif Central	Méthodes d'évaluation des effets socio-économiques de politiques de gestion et valorisation de sites naturels	Observer, décrire, qualifier et mesurer les effets socio-économiques des politiques d'aménagement de gestion et de valorisation du site Chaîne des Puys et Faille de Limagne. Tester, choisir, appliquer et décrire les méthodologies employables et analyser puis décrire les moyens et l'organisation à mettre en oeuvre pour assurer ce travail et pour le reproduire ou l'actualiser ultérieurement.	Jean-Bernard MARSAT	UMR TERRITOIRES	01/01/2019	31/12/2021	130 802 €	261 605 €
APORTHE / GIP Massif Central	Valoriser les Atouts de la complémentarité des PORcs et des bovins dans les Territoires Herbagers du Massif Central	Améliorer la valorisation des effluents porcins en zone herbagère d'altitude, complémentirement aux fumures bovines, tout en préservant les ressources naturelles locales. Promouvoir la résilience des systèmes mixtes porcins-bovins dans la diversité des situations territoriales du Massif, afin de faciliter leur transmission, leur modernisation et leur contribution à l'économie locale.	Hélène RAPEY	UMR TERRITOIRES	01/01/2019	31/12/2020	23 000 €	23 000 €
USUS	Recomposition du rapport propriété - usage agricole du foncier : enjeux agricoles et territoriaux	Le projet s'inscrit dans la perspective d'une analyse comparative de situations de gouvernance foncière, permettant de dégager les leviers d'action à la disposition des collectivités territoriales, compte tenu de la diversité des configurations dans la relation propriété / usage du foncier.	Alain GUERINGER	UMR TERRITOIRES	01/10/2015	30/12/2020	99 500 €	436 291 €
BIOALCOOL / Ressourcement S3	Mobilisation et bio-raffinage de la ressource bois pour la production d'éthanol de seconde génération	L'objectif final du projet est de contribuer à lever l'un des plus importants verrous pour le développement des bioénergies et plus généralement de la bioéconomie : la mobilisation efficace de la biomasse forestière. A terme, la réalisation d'un tel projet de bioraffinerie pourrait créer plusieurs centaines d'emplois dans la région.	Jean-Marc CALLOIS	UMR TERRITOIRES	01/11/2017	31/10/2020	54 000 €	100 000 €
ConnecSens / CPER	Modéliser la viabilité et la résilience de la qualité de l'eau à partir de données issues de réseau de capteurs	Les objectifs sont d'élaborer un modèle générique de la qualité de l'eau du lac d'Aydat sur la base des données collectées grâce au déploiement des capteurs du projet ConnecSenS ; d'utiliser ce modèle générique pour affiner les spécifications du réseau de capteurs ; d'évaluer la viabilité et la résilience de la qualité de l'eau du lac d'Aydat ; d'étudier les conditions de généralisation de l'approche à d'autres sites du projet ConnecSenS (notamment la qualité de l'eau du bras mort de l'Allier).	Jean-Denis MATHIAS	LISC	01/11/2016	31/10/2019	54 000 €	100 000 €

ConnecSens / CPER	Adaptabilité et robustesse des protocoles de surveillance par des réseaux de capteurs sans fil environnementaux	L'objectif est de concevoir des protocoles adaptés aux besoins des différents sites du projet. Du point de vue du réseau, on peut remarquer que ces applications partagent plusieurs caractéristiques : les zones à surveiller font quelques hectares, les données sont collectées suite à un échantillonnage à une fréquence relativement faible (l'ordre de grandeur étant d'environ une mesure par heure et par capteur), il y a une présence d'obstacles naturels (arbres, haies).	Jean-Pierre CHANET	TSCF	01/01/2017	31/12/2019	54 000 €	100 000 €
Coopération homme-machine / Nouveau chercheur	Autonomie partagée, coopération homme-machine, systèmes adaptatifs, facteurs humains	Les objectifs de la thèse sont l'analyse des niveaux d'autonomie en fonction des modes de fonctionnement et l'étude de l'acceptabilité de processus automatisés voire autonomes pour l'opérateur. Le projet a pour ambition d'adapter les robots à l'homme. Le principal domaine applicatif de ces travaux est celui des machines agricoles. L'adaptation proposée ici permettra d'obtenir des systèmes agricoles plus efficaces aussi bien en termes de productivité que de sécurité.	Nicolas TRICOT	TSCF	01/11/2017	31/10/2020	54 000 €	100 000 €
Transitique fiable / Ressourcement S3	Pilotage fiable et robuste de systèmes de production et de transitique, solutions basées sur la reprise en main par un opérateur humain	Le projet doit permettre d'identifier les règles et les modes d'intervention d'un opérateur situé à distance à appliquer dans le cas des dysfonctionnements d'un AGV évoluant dans un environnement complexe et dynamique. Il pourra être un point d'appui dans le cadre des travaux de normalisation portant sur la santé et la sécurité des opérateurs intervenant dans des environnements où cohabitent machines, humains et robots.	Nicolas TRICOT	TSCF	01/01/2017	31/07/2020	63 000 €	115 000 €
MMaSyF / CPER	Mobilité Matériaux et Systèmes du Futur - Mobilité en milieu industriel et de la recherche	Les objectifs de ce projet sont tournés vers l'accroissement de l'efficacité, de la sécurité des êtres humains et des biens, et de l'autonomie des systèmes dans un contexte industriel. Le caractère industriel porte non seulement sur les sites de production manufacturiers traditionnels mais aussi sur la production agricole ou maraîchère pour laquelle les problèmes de planification, d'interaction homme / robot, de perturbation et de perturbations intérieur / extérieur présentent de réelles difficultés.	Christophe DEBAIN	TSCF	01/01/2019	30/06/2021	235 290 €	357 390 €
PUMAgri / FUI	Plateforme Universelle Mobile pour l'Agriculture	Le but du projet PUMAgri est de réaliser un robot mobile modulaire multi-outils et multi-cultures en vue d'augmenter la compétitivité des exploitations agricoles. Durant le projet, l'enjeu sera de passer d'une plateforme de développement à un prototype qui servira de modèle de présérie pour la commercialisation de PUMAgri. Les entreprises partenaires porteront suite au projet l'industrialisation de la solution PUMAgri (robot et outils associés) et assureront sa fabrication, son intégration et sa distribution.	Roland LENAIN	TSCF	01/12/2015	31/05/2019	96 000 €	310 255 €